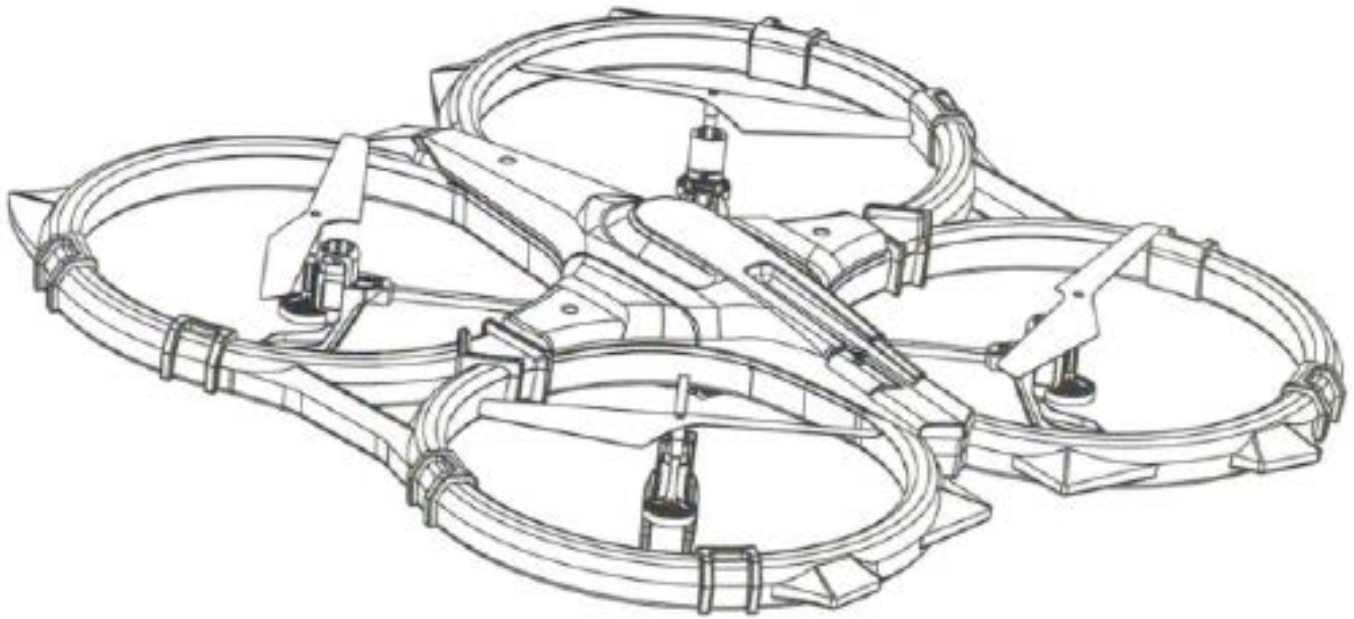


X6 **2.4G** **GYRO** SUPER VAISSEAU QUADRICOPTÈRE À MANETTE 4 CANAUX



Manuel de l'utilisateur

Il est recommandé de lire attentivement la notice d'utilisation avant d'utiliser l'appareil.

FR

Caractéristiques principales du quadricoptère

Corps en plastique constitué de mousse spéciale pour une bonne résistance d'usine et pour un vol stable. Il est adapté au vol extérieur.

Un système sophistiqué d'auto-stabilisation gyroscopique intégré pour un vol fluide et stable.

Conception structurée du modèle, fonctionnement et entretien simple

Tous les matériaux, toutes les dimensions et les pièces détachées décrits dans ce mode d'emploi ne sont donnés qu'à titre indicatif. L'entreprise n'est responsable d'aucun changement sur les pièces imprimées et n'est pas obligé d'informer le client. Pour toute mise-à-jour ou tout changement, veuillez consulter notre site web www.symatoys.com.

Sécurité et précautions

1. Pour éviter les accidents, placez les petites pièces hors de portée des enfants.
2. Lorsque le quadricoptère est en marche, le manche gauche (accélérateur) doit être levé progressivement pour éviter une montée trop rapide provoquant des dommages liés au crash du quadricoptère.
3. Après le vol, retirez d'abord la batterie lithium-polymère du quadricoptère, puis éteignez la manette.
4. Ne placez pas la batterie à des endroits à haute température ou de chauffage (par exemple : au feu ou aux appareils de chauffage électriques)
5. Notez que l'utilisateur ou toute autre personne ne doit pas s'approcher du quadricoptère à moins de 2-3m pour éviter le crash du quadricoptère sur la tête, le visage, le corps d'une autre personne.
6. Les enfants doivent piloter le quadricoptère sous la surveillance d'adultes qui doivent s'assurer que la manette est à portée de vue pour un maniement sûr.
7. Ne chargez pas de pile non rechargeable. Lors de l'installation ou du changement de pile, notez les pôles positifs et négatifs. Veuillez ne pas mélanger les vieilles et les nouvelles piles.
8. Coupez le courant de la manette et du quadricoptère lorsque vous ne les utilisez pas.
9. Il est interdit de court-circuiter les bornes d'alimentation.

Protection en cas de basse tension

Protection de sous-tension : lorsque la batterie du quadricoptère est faible, le système de contrôle du quadricoptère protégera la batterie et arrêtera de fournir de l'énergie aux rotors. En cas de protection de sous-tension, rechargez la batterie avant un nouveau vol.

Protection de surtension : lorsque la pale rotative du quadricoptère heurte un objet ou est bloquée, le système de contrôle arrêtera de fournir de l'énergie aux rotors. En cas de surtension, refaites correspondre le signal avant un nouveau vol.

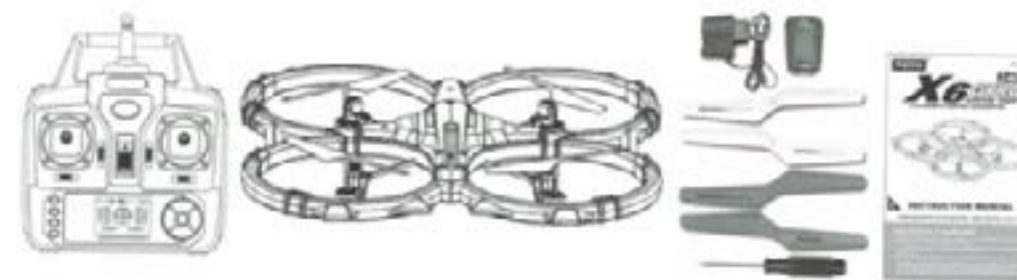
Entretien

1. Nettoyez le quadricoptère avec un tissu propre et doux
2. Ne placez pas le quadricoptère directement au soleil ou sous une forte lumière.
3. Ne trempez pas les jouets dans l'eau ou les parties électroniques seront détruites.
4. Vérifiez régulièrement la prise de courant et les autres pièces détachées. Si vous trouvez des pièces détachées cassées, arrêtez d'utiliser le produit tant qu'il n'est pas dans de bonnes conditions.

Contenu

Inclus avec le produit :

- Quadricoptère
- Transmetteur
- Pales principales
- Mode d'emploi
- Tournevis
- Adaptateur AC/DC et chargeur



Installation de la batterie et chargement

Installation de la batterie

Bouton de vitesse basse / haute

Levier de fonction gauche (accélérateur)

Voyant de pilotage vers le haut ou vers le bas

Voyant de pilotage latéral

Bouton ON / OFF

Antenne

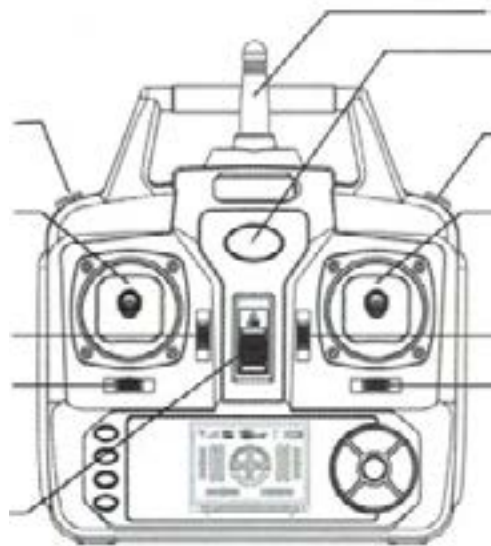
Voyant

Inversion 3D

Levier de fonction droite (levier directionnel)

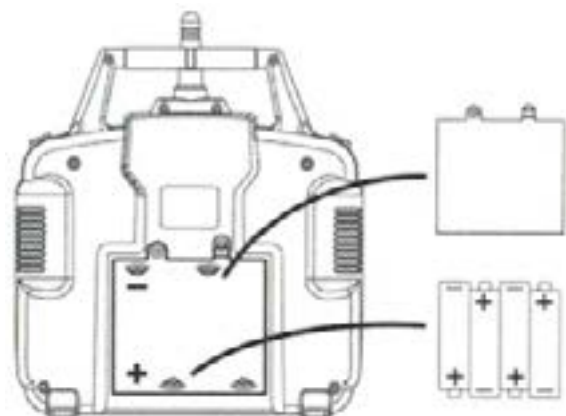
Voyant de pilotage avant ou arrière

Voyant de virage gauche / droit



Couvercle de la batterie

Piles 4 X 1.5V AA (non incluses)



1. Installer les batteries : ouvrez le couvercle du boîtier de la batterie, insérez correctement 4 piles (taille 1.5V AA) en suivant la polarité. (Vous devez acheter les piles)

1. Installez soigneusement les piles.

2. Ne mélangez pas les piles anciennes et nouvelles

3. Ne mélangez pas différents types de piles.

MANETTE ET ÉCRAN LCD

1. Ajustements de vol latéral : début de l'allumage au centre. (Être en mode 2 pour l'ajustement du virage gauche/droit)

2. Ajustements du pilotage avant/arrière : début de l'allumage au milieu.

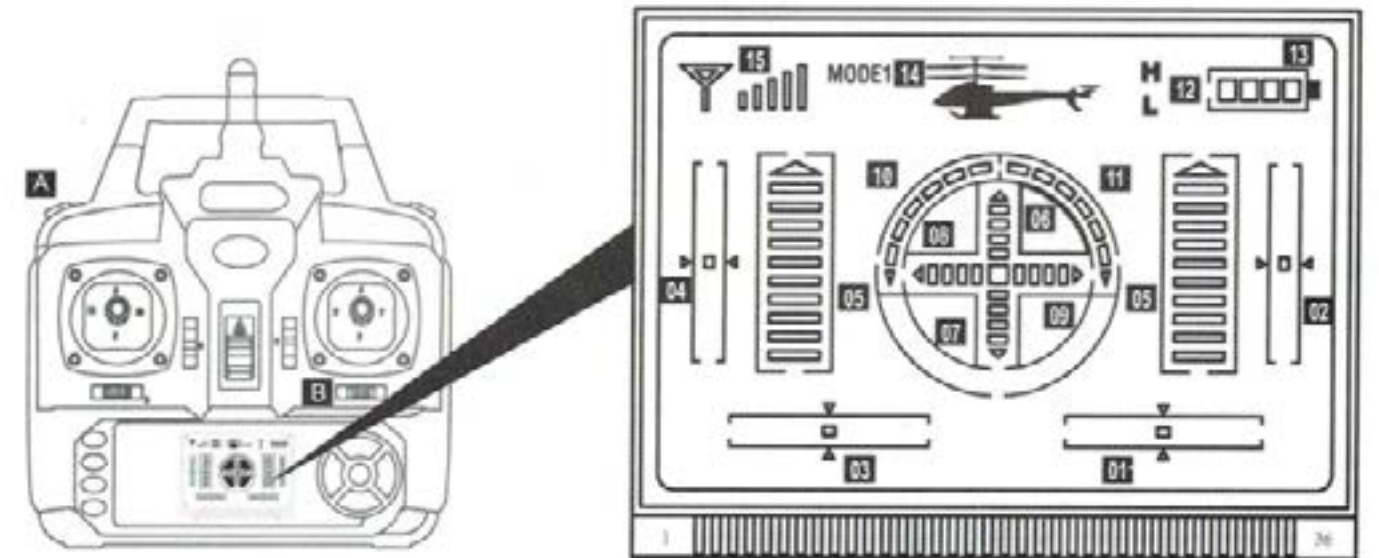
3. Ajustements du virage gauche/droit : début de l'allumage au centre. (Être en mode 2 pour l'ajustement du pilotage latéral)

4. Ajustements du levier d'accélération : début de l'allumage au milieu.

5. Voyant de l'accélérateur : début de l'allumage au plus bas niveau. (Témoin à gauche et à droite de l'accélérateur en une fois)

6. Voyants de mouvement avant : début de l'allumage au plus bas niveau. (Au centre)

7. Voyants de mouvement arrière : début de l'allumage au plus bas niveau. (Au centre)



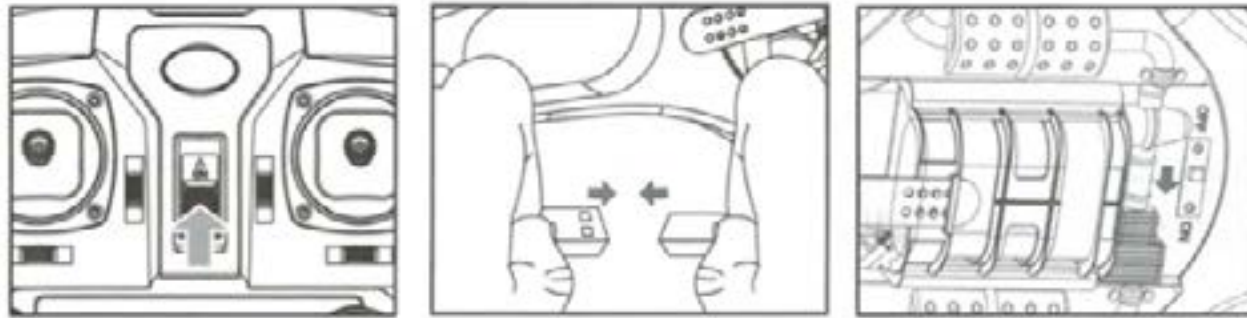
8. Voyants de pilotage latéral droit : début de l'allumage au plus bas niveau. (Au centre)

9. Voyants de pilotage latéral gauche : début de l'allumage au plus bas niveau. (Au centre)

10. Virage à gauche : poussez le levier de fonction gauche vers la gauche, il sera plus haut, le quadricoptère tournera plus vite à gauche.

11. Virage à droite : poussez le levier de fonction gauche vers la droite, il sera plus haut, le quadricoptère tournera plus vite à droite.
12. Vitesse haute/basse : appuyez sur le bouton "A" pendant quelques secondes pour changer entre le mode de haute vitesse ou le mode de basse vitesse. "H" signifie vitesse haute et "L" signifie vitesse basse.
13. Diode : Niveau d'énergie de la batterie de la manette.
14. MODE 1 : Mode par défaut à l'allumage (adapté au droitier). En MODE 1, le virage gauche/droit est contrôlé par le manche gauche, le mouvement latéral par le manche droit.
15. Témoin du signal : fréquence de normal à complet.

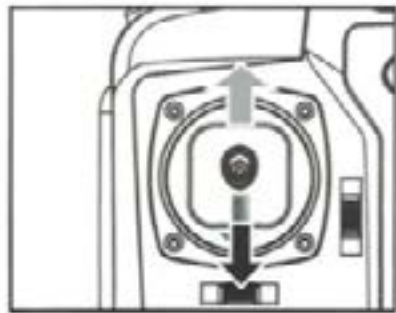
PRÉPARER LE QUADRICOPTÈRE POUR LE VOL:



Etape 1 : Appuyez sur le bouton ON/OFF pour allumer le transmetteur

Etape 2 : Branchez l'interface du quadricoptère

Etape 3 : Allumez votre quadricoptère

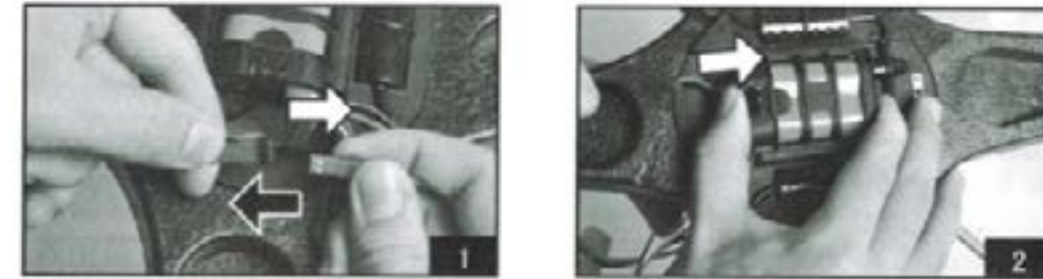


Etape 4 : Le voyant du transmetteur clignote pendant 1-2 secondes environ afin de correspondre au signal. A la fin de ce processus, le voyant reste allumé. Poussez le levier gauche à fond vers l'avant puis à fond vers l'arrière pour préparer le vol.



ASTUCE : Lors de la coordination du signal, laissez le quadricoptère en position horizontale pour un résultat plus rapide et pour commencer un vol stable.

CHANGEMENT DE BATTERIE DU QUADRICOPTÈRE

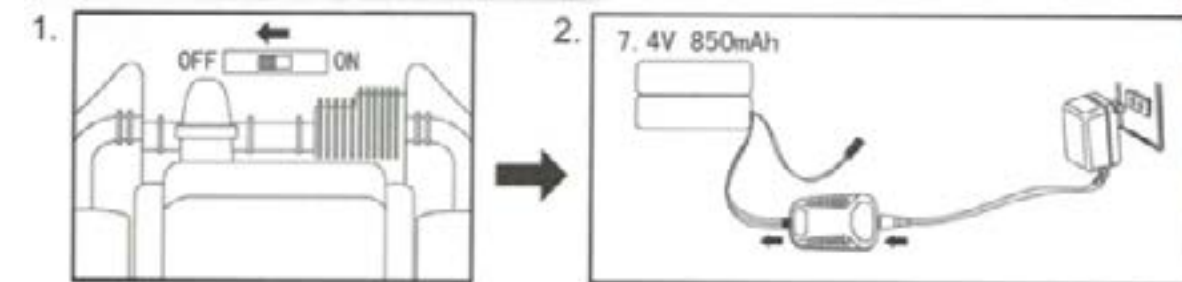


1. Déconnectez le port de la batterie et du circuit imprimé.
2. Poussez la batterie avec le boîtier qui sera ensuite lié.



3. Ouvrez le boîtier.
4. Sortez la batterie de son boîtier, puis placez une batterie complètement chargée.

CHARGEMENT DU QUADRICOPTÈRE:



1. Mettez le bouton ON/OFF au bas du quadricoptère sur la position "OFF"
2. Pour charger la batterie :
 - a) Branchez l'adaptateur AC/DC au courant, une fois l'autre partie du câble reliée au chargeur, un voyant rouge s'allumera.
 - b) Insérez les trois fils de la batterie dans le chargeur. Le voyant vert du chargeur s'allume ensuite, il charge. Le témoin vert du chargeur s'éteindra lorsque la batterie est entièrement chargée.

(Attention : si le voyant vert ne s'allume pas en connectant la batterie, cela signifie que la batterie était complètement chargée et ne nécessite aucun chargement).

Temps de chargement : 110-120 minutes environ - Temps de vol : 6.5 - 7.5 minutes environ!

Le quadricoptère est équipé d'une batterie lithium-polymère, veuillez faire attention aux consignes de sécurité ou précautions suivantes.

N'utilisez pas ou ne laissez pas la batterie à proximité d'une source de chaleur telle que le feu ou un chauffage. Autrement, cela peut engendrer un endommagement ou une explosion.

Ne cognez pas la batterie contre une surface dure.

N'immergez pas la batterie dans l'eau, conservez-la dans un endroit frais et sec.

Le chargeur inclus avec le produit ne peut être utilisé que pour le chargement du produit.

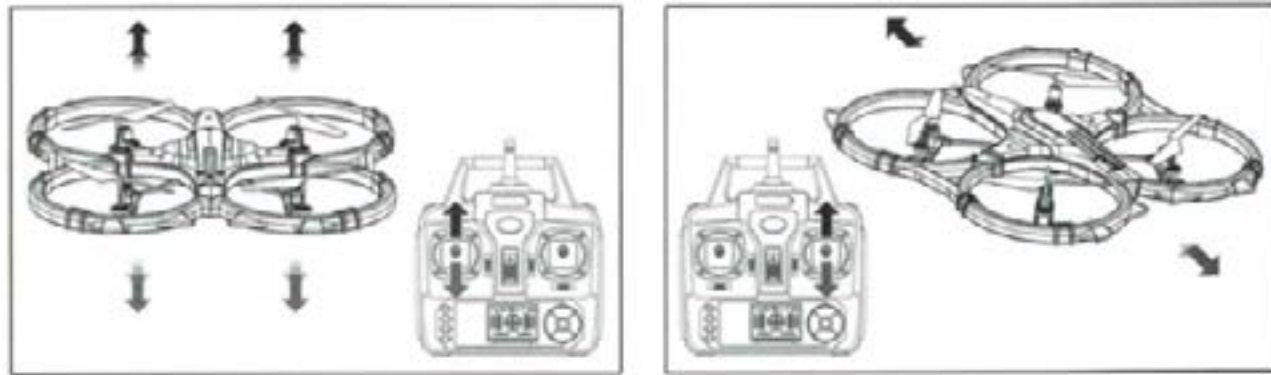
Ne démontez pas la batterie.

Ne laissez jamais la batterie sans surveillance lors du chargement.

COMMANDES DU QUADRIOPTÈRE :

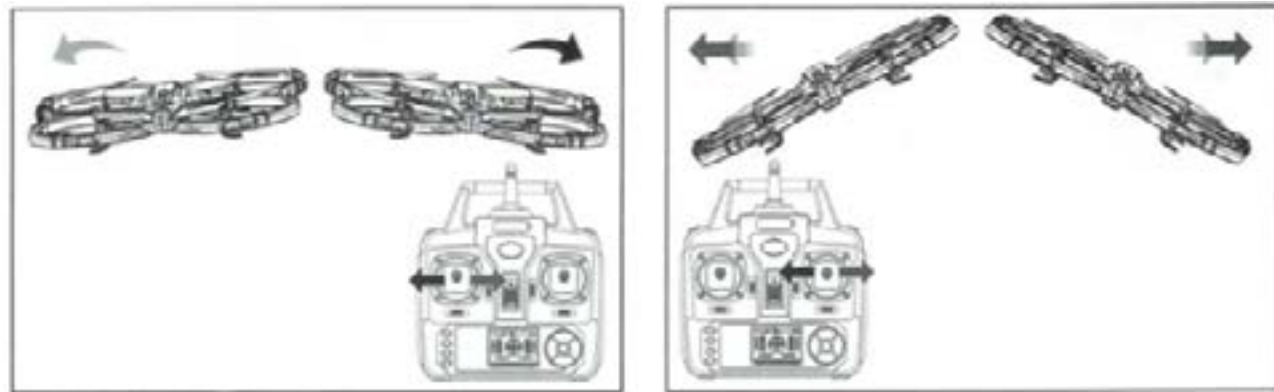
MODE 1 (Démarrage au mode par défaut)

Mouvement directionnel



Mouvement ascendant et descendant : En poussant l'accélérateur vers le haut ou vers le bas, le quadricoptère ira vers le haut ou vers le bas.

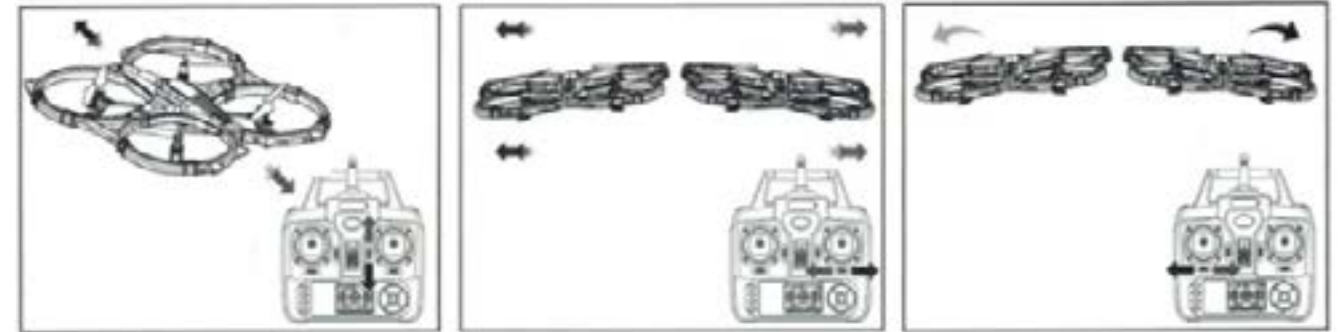
Mouvement avant et arrière : En poussant le levier directionnel vers le haut ou vers le bas, le quadricoptère ira vers l'avant ou vers l'arrière.



Mouvement gauche et droit : En poussant l'accélérateur à gauche ou à droite, le quadricoptère tournera à gauche ou à droite.

Mouvement latéral : En poussant le levier directionnel à gauche ou à droite, le quadricoptère se penchera sur la gauche ou sur la droite.

Ajustements



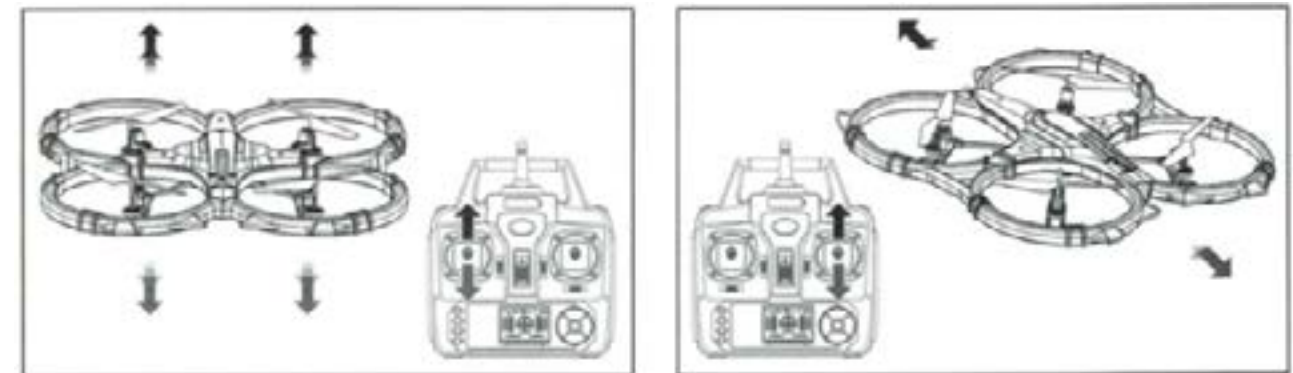
Ajustements avants/arrières : lorsque le quadricoptère vole continuellement vers l'avant/l'arrière, vous pouvez le corriger en appuyant sur le bouton d'ajustement vers le bas/haut.

Ajustements latéraux : lorsque le quadricoptère vole continuellement du côté gauche/droit, vous pouvez le corriger en appuyant sur le bouton d'ajustement vers la droite/gauche.

Ajustements gauches/droits : lorsque le quadricoptère tourne continuellement à gauche/droite, vous pouvez le corriger en appuyant sur le bouton d'ajustement vers la droite/gauche.

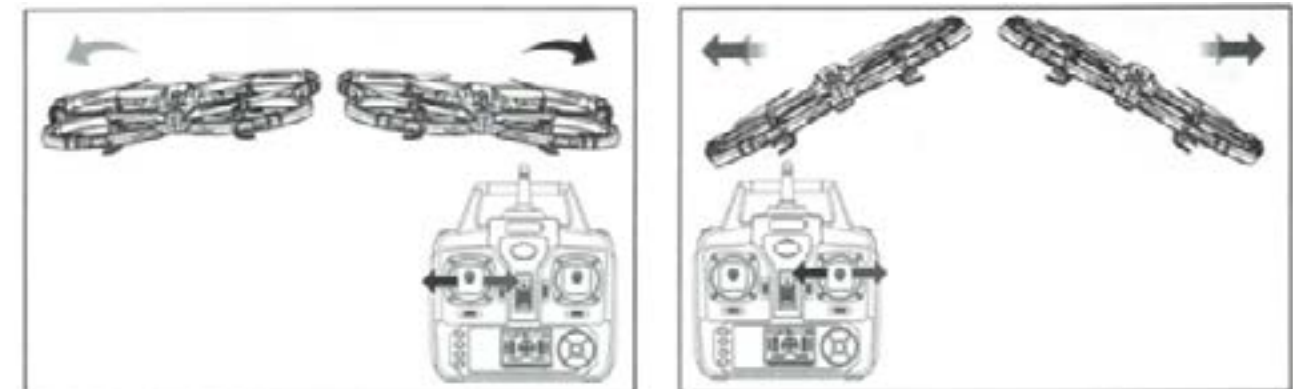
MODE 2

Mouvement directionnel



Mouvement ascendant et descendant : En poussant l'accélérateur vers le haut ou vers le bas, le quadricoptère ira vers le haut ou vers le bas.

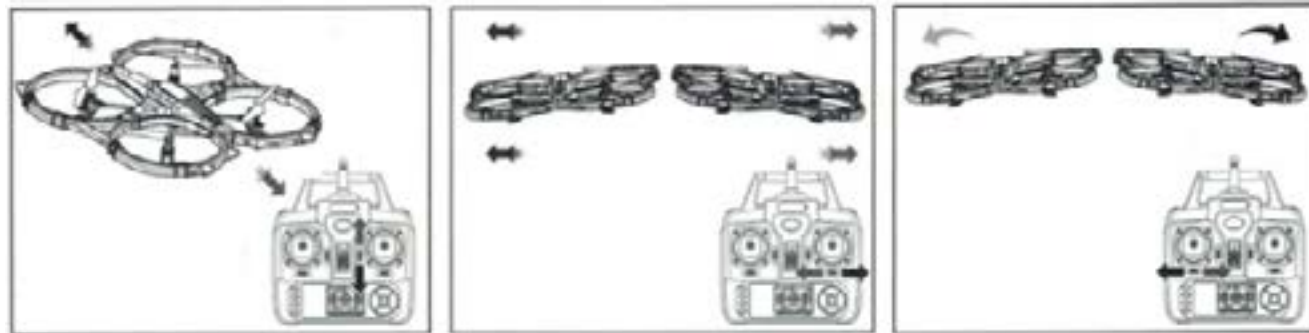
Mouvement avant et arrière : En poussant le levier directionnel vers le haut ou vers le bas, le quadricoptère ira vers l'avant ou vers l'arrière.



Mouvement gauche et droit : En poussant le levier directionnel à gauche ou à droite, le quadricoptère tournera à gauche ou à droite.

Mouvement latéral : En poussant l'accélérateur à gauche ou à droite, le quadricoptère se penchera sur la gauche ou sur la droite.

Ajustements:

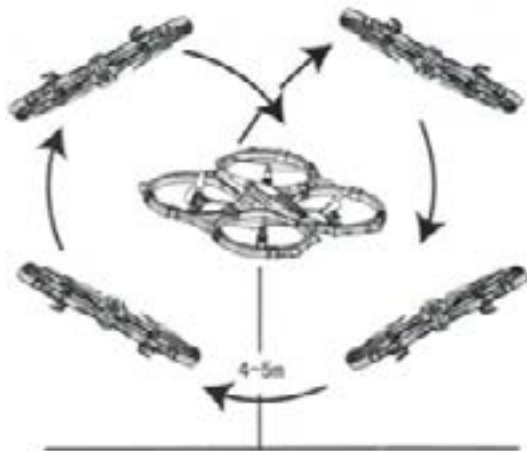


Ajustements avants/arrières : lorsque le quadricoptère vole continuellement vers l'avant/l'arrière, vous pouvez le corriger en appuyant sur le bouton d'ajustement vers le bas/haut.

Ajustements latéraux : lorsque le quadricoptère vole continuellement du côté gauche/droit, vous pouvez le corriger en appuyant sur le bouton d'ajustement vers la droite/gauche.

Ajustements gauches/droits : lorsque le quadricoptère tourne continuellement à gauche/droite, vous pouvez le corriger en appuyant sur le bouton d'ajustement vers la droite/gauche.

GUIDE D'INVERSION 3D



Après vous être familiarisé aux actions de base, essayons l'étonnante inversion. Envolez-vous d'abord à 4-5m de haut, maintenez le bouton de volige 3D dans le coin droit du haut et poussez vers une direction quelconque. Le quadricoptère finira l'action 3D, c'est-à-dire toute inversion continue à 360°.

Astuce : l'inversion 3D est la meilleure lorsque la batterie est complètement chargée.

MAINTENANCE

| Problème | Raison | Solution |
|---|---|--|
| Aucune réponse du quadricoptère | <ol style="list-style-type: none"> 1. Energie insuffisante de la part du quadricoptère. 2. Energie insuffisante de la part du transmetteur, le voyant continue de clignoter. 3. La fréquence du transmetteur ne correspond pas au décodeur du quadricoptère. | <ol style="list-style-type: none"> 1. Chargez le quadricoptère. 2. Remplacez les piles à l'intérieur du transmetteur. 3. Ajustez la fréquence du transmetteur sur celle du quadricoptère. |
| Si le quadricoptère met du temps à répondre ou présente des difficultés à manœuvrer | <ol style="list-style-type: none"> 1. Energie insuffisante de la part du transmetteur. 2. Un transmetteur à même fréquence est utilisé à proximité. | <ol style="list-style-type: none"> 1. Remplacez les piles. 2. Utilisez l'hélicoptère hors de portée d'autre quadricoptère RC. |

Pièces détachées

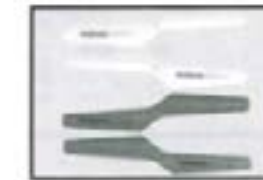
Toutes les pièces détachées ci-dessous peuvent être achetées chez le distributeur local.



X6-01



X6-02



X6-03



X6-04



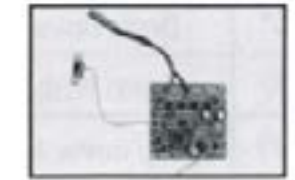
X6-05



X6-06



X6-07



X6-08



X6-09



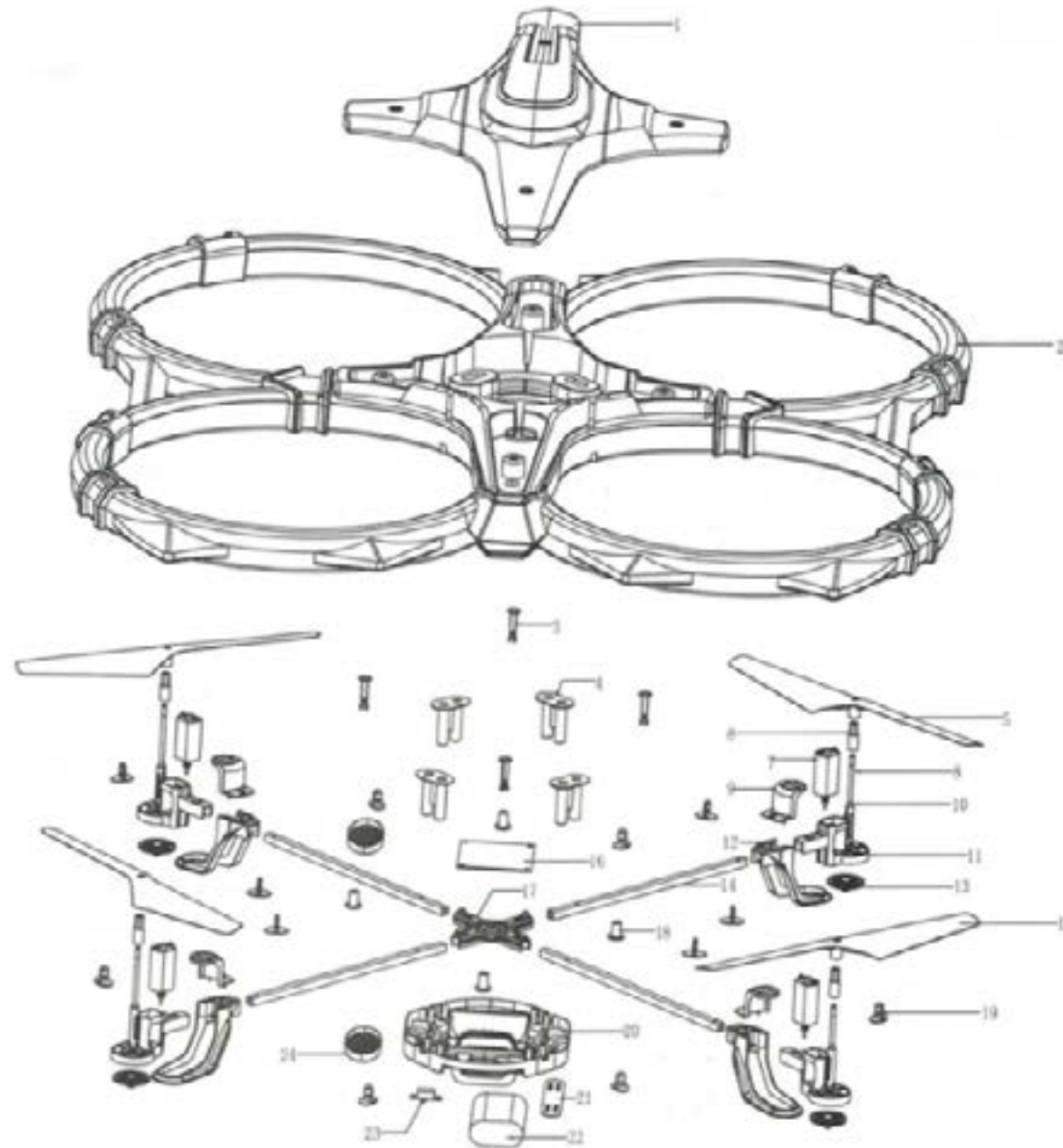
X6-10



X6-11

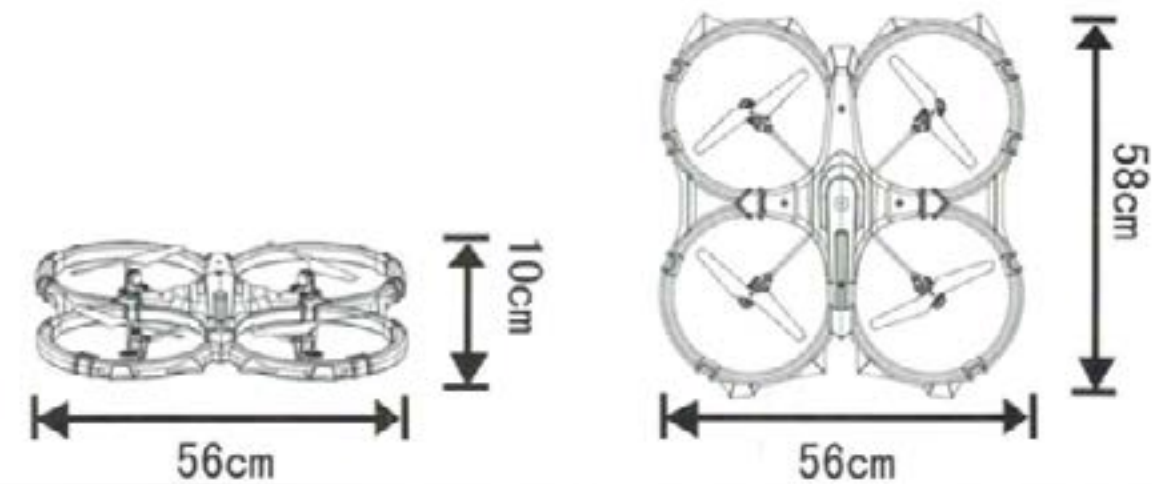
| | | | |
|-------------------|---------------------------------------|----------------------------|--|
| X6-01 Châssis | X6-02 Protection principale | X6-03 Pales principales | X6-04 Ensemble du moteur de co-rotation |
| X6-05 | X6-06 Armature principale | X6-07 Cadre du bouton | X6-08 Circuit imprimé du récepteur |
| X6-09 Batterie | X6-10 Adaptateur AC/DC et chargeur | X6-11 Transmetteur | |

DECOMPOSITION ET DIAGRAMME:



| Code | Description | Code | Description | Code | Description |
|------|------------------------------------|------|--|------|--|
| 01 | Protection principale | 10 | Tube en acier inoxydable 3.0 | 19 | Pièces de fixation du tube en fibre de carbone |
| 02 | Châssis | 11 | Boîte de vitesse | 20 | Cadre du bouton |
| 03 | Boulon de la protection principale | 12 | Trépied | 21 | Connecteur de la batterie |
| 04 | Connecteur du châssis | 13 | Engrenage principal | 22 | Batterie |
| 05 | Pale d'inversion | 14 | Tube en fibre de carbone | 23 | Bouton |
| 06 | Pièce de fixation des pales | 15 | Pale en rotation | 24 | Abat jours |
| 07 | Moteur | 16 | Récepteur | 25 | |
| 08 | Base de la tige principale | 17 | Armature principale | 26 | |
| 09 | Couvercle de la batterie | 18 | Cache boulon de la protection principale | 27 | |

PARAMETRES PRINCIPAUX



Longueur de l'objet : 56cm

Largeur de l'objet : 58cm

Hauteur de l'objet : 10cm

Code du moteur principal : 050

Batterie : 7.4V 850 mAh Li-poly



LES SPECIFICATIONS ET LES COULEURS DU CONTENU PEUVENT VARIER DES PHOTOS.