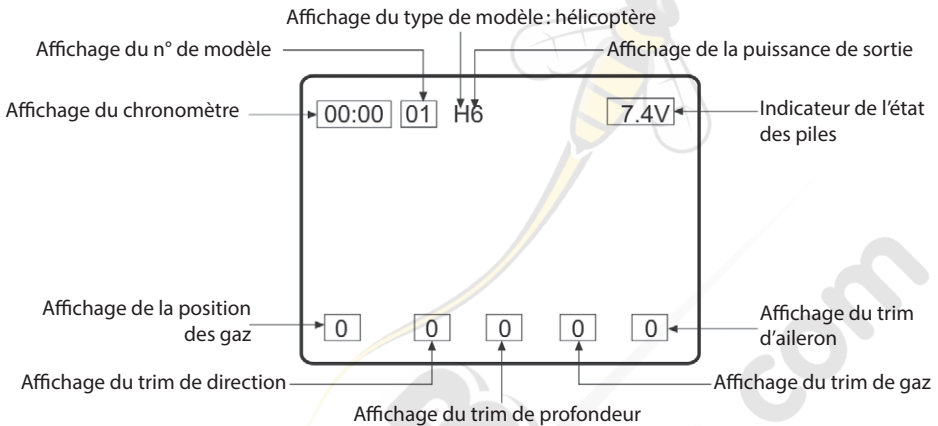


# QR Ladybird V2 - Manuel d'utilisation

## 1.0 DEVO-F4 Réglage de l'émetteur

### 1.1 Ecran à l'allumage

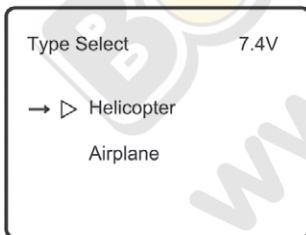


### 1.2 Sélection du type de modèle

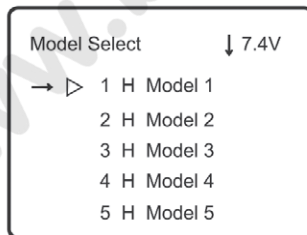
Appuyez sur **ENT** pour accéder au menu principal (**Main Menu**). Appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur et l'amener à **Model Menu**, appuyez sur **ENT** pour entrer dans **Model Menu**. Appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur et l'amener sur **Type Select**, appuyez sur **ENT** pour accéder à la page **Type Select**. Appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur et l'amener sur l'option **Helicopter**. Appuyez sur **ENT** pour confirmer, puis appuyez sur **EXT** pour revenir à la page **Model Menu**.

### 1.3 Sélection de la mémoire de modèle

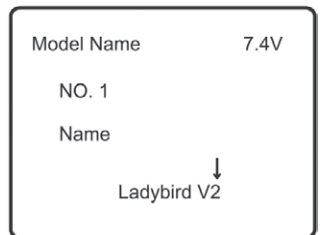
En étant sur la page **Model Menu**, appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur et l'amener sur **Model Select**, appuyez sur **ENT** pour accéder à la page **Model Select**. Appuyez sur **UP** ou **DN** pour vous placer sur la mémoire désirée. Appuyez sur **ENT** pour confirmer et ensuite sur **EXT** pour revenir à la page **Model Menu**.



1.2 Type Select



1.3 Model Select



1.4 Model Name

### 1.4 Nom du modèle

En étant sur la page **Model Menu**, appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur et l'amener sur **Model Name**. Appuyez sur **ENT** pour accéder à la page **Model Name**. Appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur et le placer sur le caractère à modifier. Appuyez sur les boutons **R** ou **L** pour changer le caractère et inscrivez **Ladybird V2**. Appuyez sur **ENT** pour confirmer, puis sur **EXT** pour sortir.

• **Walkera est distribué par: Beez2B sprl**  
Rue des 3 Arbres, 16b, 1180 Bruxelles Belgique  
Tél.: +32 2 376 71 82 - Fax: +32 2 611 86 44

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications.

Attention cette traduction de cette notice est la propriété de la société Beez2B.  
Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2014 Beez2B



## 1.5 Inversion de sens des voies

Appuyez sur **ENT** pour accéder au menu principal (**Main Menu**). Appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur jusqu'à la ligne **Function Menu**. Appuyez sur **ENT** pour accéder à la page **Function Menu**. Appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur sur **Reverse Switch**. Appuyez sur **ENT** pour accéder à la page **Reverse Switch**. Appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur sur la voie à régler. Appuyez sur **R** ou **L** pour modifier l'état entre **Normal** et **Reverse**. Merci de consulter l'illustration à droite. Appuyez sur **ENT** pour confirmer, puis sur **EXT** pour sortir.

Reverse Switch	7.4V
→ Elevator	Normal
Aileron	Normal
Throttle	Normal
Rudder	Normal

## 1.6 Réglage des fonctions vidéo

Appuyez sur **ENT** pour accéder au menu principal (**Main Menu**). Appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur jusqu'à la ligne **System Menu**. Appuyez sur **UP** ou **DN** pour déplacer le curseur sur **Video Select**. Appuyez sur **ENT** pour accéder à la page **Video Select**. Appuyez sur **R** ou **L** pour choisir l'option **Active**. Appuyez sur **DN** pour déplacer le curseur sur **Channel** (canal), puis appuyez sur **R** ou **L** pour modifier le chiffre entre **1** et **8**. Avec l'émetteur vidéo TX5805, les canaux 1 à 8 peuvent être choisis pour recevoir le signal vidéo. Appuyez sur **ENT** pour confirmer et ensuite sur **EXT** pour sortir.

Video Select	7.4V
→ Status	Active
Channel	1/8

Video Select	7.4V
Status	Active
→ Channel	1/8

## 1.7 Sélection du canal vidéo sur le TX5805

Vous pouvez choisir entre 8 canaux d'émission vidéo différents. Vous choisissez le canal donnant la meilleure image à l'aide des micro-switchs. (Le switch le plus à gauche est inutilisé).

ON			
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
1	2	1	2

Code pour  
Canal 1

ON			
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
1	2	1	2

Code pour  
Canal 2

ON			
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
1	2	1	2

Code pour  
Canal 3

ON			
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
1	2	1	2

Code pour  
Canal 4

ON			
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
1	2	1	2

Code pour  
Canal 5

ON			
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
1	2	1	2

Code pour  
Canal 6

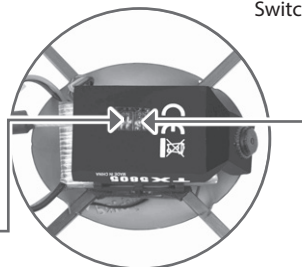
ON			
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
1	2	1	2

Code pour  
Canal 7

ON			
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
1	2	1	2

Code pour  
Canal 8

Switch gauche du code



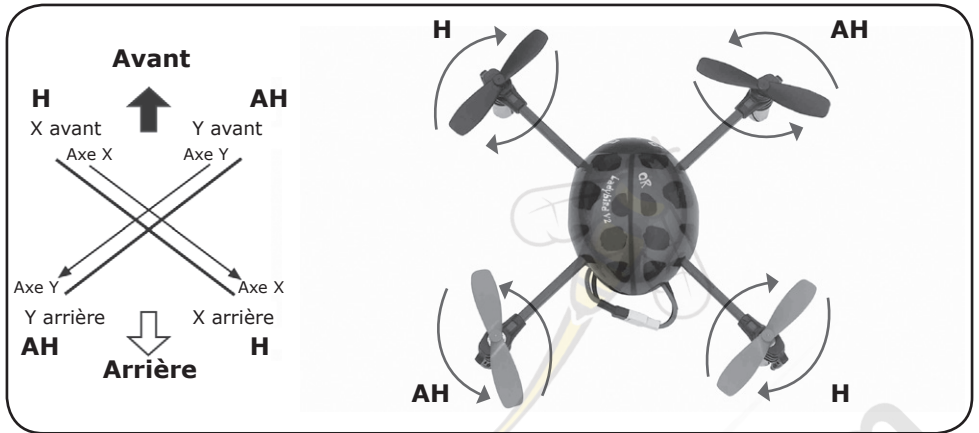
Switch droit du  
code

### Remarque:

1. Le canal sur le TX5805 doit correspondre au canal de réception vidéo sur l'émetteur.

## 2.0 Instructions complémentaires

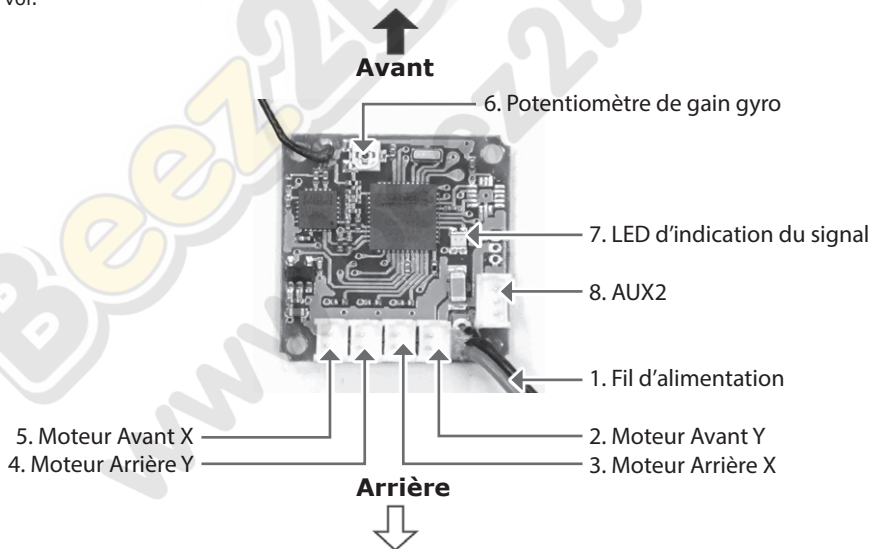
- (1) Les hélices avant sont de couleur noire, tandis que les hélices arrières sont de couleur orange.
- (2) Après avoir branché l'accu du QR Ladybird V2, merci de vérifier le sens de rotation des hélices, X avant et X arrière tournent en sens horaire (H), Y avant et Y arrière tournent en sens anti-horaire (AH).
- (3) Vous pouvez régler les trims de l'émetteur (sauf le trim de gaz) si le quadricoptère dérive.



### 3.0 Réglage du récepteur RX2643H-D

#### 3.1 Fonctionnalités du récepteur RX2643H-D

- (1) Le récepteur RX2643H-D utilise la technologie 2,4 Ghz Spread Spectrum avec les fonctions de scan automatique, un code d'appariage et une LED indiquant l'état de la réception.
- (2) La conception intégrant un gyroscope 3 axes et un contrôle d'attitude assurent un positionnement précis en vol.



#### 3.2 Fonctions du récepteur

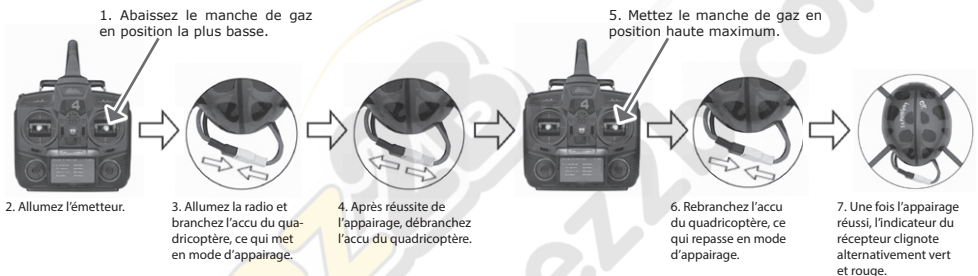
S/N	Nom abrégé	Nom complet	Fonction
1	Fil d'alimentation	Connexion de l'accu LiPo	
2	Moteur Avant Y	Fils de branchement du moteur avant Y	Prise face à la droite
3	Moteur Arrière X	Fils de branchement du moteur arrière X	Prise face à la droite
4	Moteur Arrière Y	Fils de branchement du moteur arrière Y	Prise face à la droite

5	Moteur Avant X	Fils de branchement du moteur avant X	Prise face à la droite
6	Potentiomètre de gain gyro	Règle la sensibilité du gyroscope sur les axes de lacet, roulis et tangage.	
7	LED d'indication du signal	Montre l'état de l'appairage.	
8	AUX2	Se branche sur le fil du TX5805 ou reçoit un cavalier d'appairage pour effacer la mémoire ID.	Prise face à la gauche

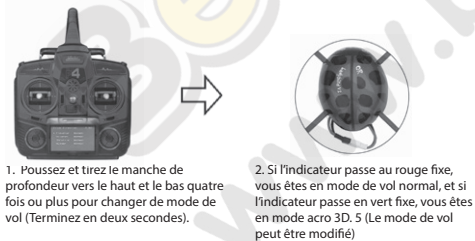
### 3.3 Changement de mode de vol du récepteur

Note : Merci de suivre scrupuleusement les opérations qui suivent.

(1) Abaissez le manche de gaz en position la plus basse. Allumez l'émetteur et branchez l'accu du quadricoptère. Après réussite de l'appairage, débranchez l'accu du quadricoptère. Mettez le manche de gaz en position haute maximum. Rebranchez l'accu du quadricoptère, ce qui repasse en mode d'appairage. L'indicateur du récepteur va flasher alternativement vert et rouge une fois l'appairage réussi. Vous êtes en sélection de mode de vol.



(2) En sélection de mode de vol, poussez et tirez le manche de profondeur vers le haut et le bas quatre fois ou plus pour changer de mode de vol (Terminez en deux secondes). Si l'indicateur passe au rouge fixe, vous êtes en mode de vol normal, et si l'indicateur passe en vert fixe, vous êtes en mode acro 3D. (Le mode de vol peut être modifié)



(3) Après avoir sélectionné le mode de vol, tirez le manche de gaz en position la plus basse, vous pouvez maintenant voler.

### 3.4 Réglages du récepteur

(1) LED du récepteur : Un clignotement rapide indique la réception d'un nouveau signal. Une lumière fixe indique que la liaison est établie correctement. Un clignotement lent indique l'impossibilité de recevoir un signal, débranchez et rebranchez l'accu.

(2) Potentiomètre de gain du gyroscope : En le tournant en sens horaire, vous augmentez la sensibilité du gyroscope. En tournant le potentiomètre en sens anti-horaire, vous diminuez la sensibilité du gyroscope. Par défaut, le réglage est au milieu, et il n'y a pas besoin de trimer le quadricoptère.

(3) Effacement de la mémoire ID sur le récepteur : Insérez un cavalier dans la prise AUX2 du récepteur pour effacer la mémoire ID et débranchez le cavalier quand l'indicateur commence à clignoter.